

SmartBot TITAN



Manual del usuario User Manual

INDICE / INDEX

CASTELLANO

Instrucciones de seguridad	3
Descripción del robot	3
Puesta en funcionamiento	4
Carga de la batería	5
Servicio técnico	5
Especificaciones técnicas	5

ENGLISH

Safety Instructions	6
Description of the robot	6
Operating the robot	7
Charging the battery	8
Technical Services	8
Technical Specifications	8

1. INSTRUCCIONES DE SEGURIDAD

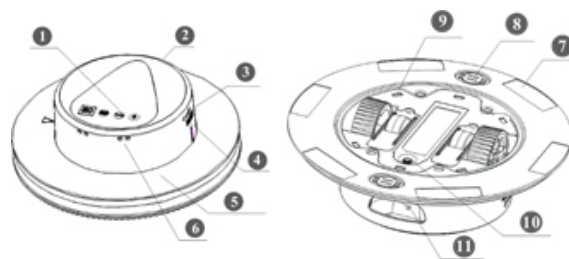
Para garantizar la durabilidad del **Robot Smartbot Titan** y evitar el riesgo de sufrir cualquier tipo de daño tanto personal como material, deberás de respetar las siguientes indicaciones de seguridad:

- Lee atentamente las instrucciones de seguridad y funcionamiento antes de poner en marcha el robot.
- Nunca intentes abrir o reparar el robot por ti mismo ya que será invalidada la garantía del producto y podrías deteriorar el robot.
- No utilices el robot con las manos húmedas ni en las inmediaciones de una toma de corriente que esté ubicada en el suelo, o en las cercanías de un fuego.
- Asegúrate que la zona que vayas a limpiar esté libre de objetos pequeños, frágiles, cuerdas, etc...
- Ten cuidado de no pisar o sentarte encima del robot.
- Una vez que se haya terminado el proceso de limpieza, camina con precaución porque el suelo puede haber quedado resbaladizo.
- Utiliza el robot solo en habitaciones interiores y sobre suelos con una superficie sólida y plana.
- No uses el robot si en la zona de limpieza hay objetos o algún tipo de líquido que haya sido vertido en el suelo.
- Limpia los sensores del robot de manera regular antes de utilizar el robot.
- No utilices el modo de limpieza con agua sobre superficies muy delicadas.
- No utilices el robot en presencia de niños, mascotas sin la debida supervisión por parte de un adulto.

2. DESCRIPCIÓN DEL ROBOT

a. Partes del Robot Smartbot Titan

- ① Panel del control
- ② Agarradera
- ③ Clavija del adaptador de corriente
- ④ Sensor anti-colisión lateral
- ⑤ Depósito de agua
- ⑥ Sensor anti-colisión frontal
- ⑦ Velcro
- ⑧ Agujero de transmisión de agua
- ⑨ Sensor anti-caída
- ⑩ Compartimiento de la batería
- ⑪ Selector de la sensibilidad del sensor



b. Panel de mando y pantalla

- ① Pantalla
- ② Botón de selección del tiempo de limpieza (90-30-40-50-60-70-80 minutos)
- ③ Botón de selección del modo de limpieza (A-1-2-3-A)
- ④ Botón de encendido y apagado del robot. Púlsalo una vez para encender el robot o mantenlo pulsado durante 3 segundos para apagarlo.

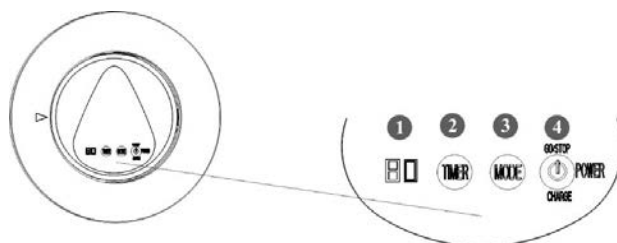
MODOS DE LIMPIEZA

A: Modo de limpieza automático

1: Patrón de limpieza aleatorio

2: Patrón de limpieza en "S"

3: Patrón de limpieza seguidor de pared



c. Accesorios

- ① Paño de limpieza de microfibra con agua (2 unidades)
- ② Paño de limpieza de microfibra en seco (2 unidades)
- ③ Adaptador de corriente
- ④ Depósito de agua



Limpieza en seco



Limpieza con agua

d. Sensores

Sensores anti-colisión: El **Robot Smartbot Titan** tiene 4 sensores infrarrojos para evitar que el robot colisione con los objetos que se encuentre en su camino. El robot cuando detecte un objeto voluminoso en su camino se detendrá y ajustará su ruta.

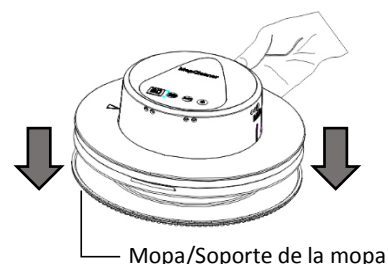
Sensores para seguir la pared: El **Robot Smartbot Titan** incorpora dos sensores laterales que le permiten realizar la limpieza siguiendo las paredes de la habitación y las esquinas. Podrás ajustar la sensibilidad del sensor con el selector de ajuste nº 11 (ver partes del robot). Selecciona “W” si la pared es de color blanco, “G” si es de color gris o “B” si es de color negro.

Sensores anti-caída: El **Robot Smartbot Titan** tiene 12 sensores anti-caída situados en la parte inferior del robot para evitar que el robot se caiga por unas escaleras o algún desnivel con una altura importante que se encuentre en la habitación.

3. PUESTA EN FUNCIONAMIENTO

a. Instalación de la mopa de limpieza de microfibra

- ① Coloca la **mopa de microfibra** en una superficie plana.
- ② Agarrando el robot por el asa, alinéalo con la mopa de microfibra y presiona hacia abajo hasta que el soporte y la mopa de microfibra queden firmemente unidos.



El robot incorpora dos tipos de mopas de limpieza:

- **Mopa de limpieza de color azul para limpieza en seco:** Utilizando este tipo de mopa, el robot recogerá la suciedad que haya en el suelo sin dañar la superficie de limpieza.
- **Mopa de limpieza de color blanco para limpieza con agua:** Utiliza esta mopa solo después de haber pasado una escoba o haber utilizado la mopa en el modo de limpieza en seco para eliminar la suciedad que se ha quedado pegada en el suelo, como por ejemplo manchas de café u otras bebidas.

Cuando termine el proceso de limpieza, simplemente quita la mopa del robot y lávala bien a mano con detergente o en la lavadora.

b. Instalación del depósito de agua



Figura 1

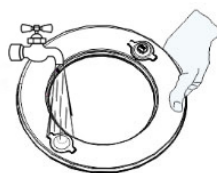


Figura 2

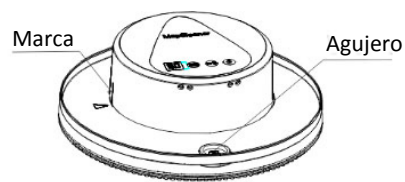


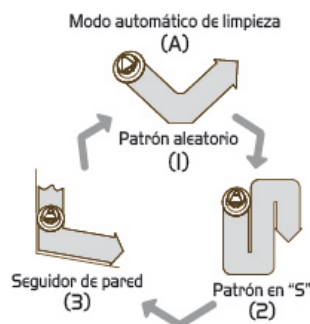
Figura 3

- ① Abre el tapón del depósito de agua tal y como se indica en la figura 1.
- ② Según se detalla en la figura 2, llena el depósito con agua o, si se requiere, con un poco de mezcla de detergente para limpieza de suelos.
- ③ Coloca el depósito de agua tal y como se muestra en la figura 3, haciendo coincidir la marca y los agujeros de transmisión de agua.

c. Modos de limpieza

Hay 4 modos de limpieza diferentes. Para seleccionarlos pulsa el botón MODE para ir alternando entre los distintos modos disponibles.

MODOS DE LIMPIEZA	
A:	Modo de limpieza automático
1:	Patrón de limpieza aleatorio
2:	Patrón de limpieza en "S"
3:	Patrón de limpieza seguidor de pared



d. Tiempo de limpieza

Pulsa el botón TIMER para seleccionar el tiempo de limpieza deseado (60-70-80-90-30-40-50-60 minutos).

e. Puesta en marcha

Para poner en marcha el **Robot Smartbot Titan**, después de haber realizado los ajustes indicados en los apartados anteriores, simplemente pulsa el botón GO/STOP y el robot comenzará con el trabajo de limpieza.

4. CARGA DE LA BATERÍA

- Después de que el robot haya terminado el trabajo de limpieza, o se haya detenido porque la carga de la batería se haya agotado (en modo de limpieza en seco la batería puede durar hasta 2 horas y en el modo de limpieza con agua hasta 1.5 horas), deberás de proceder a recargar la batería.
- Conecta el adaptador de corriente al robot y a una toma de corriente. El indicador CHARGE se iluminará y parpadeará continuamente hasta que la batería esté totalmente cargada. Este proceso puede durar 2,5 horas.
- Cuando la batería tenga poca carga, el indicador de carga (CHARGE) parpadeará.
- Utiliza solo el adaptador de corriente suministrado con el robot.
- Una vez se haya concluido el proceso de carga de la batería, desconecta el cargador del robot y de la toma de corriente.

5. SERVICIO TÉCNICO

- El **Robot Smartbot Titan** solo debe ser utilizado de acuerdo con las instrucciones incluidas en el manual del usuario que acompaña al producto.
- Los usuarios o terceros no autorizados no deben intentar reparar el producto.
- Si tuvieras algún problema con tu **Robot Smartbot Titan** ponte en contacto con nosotros a través de la dirección de correo electrónico: posventa@smarttek.es, describiéndonos el problema en detalle. Ten a mano la factura o ticket de compra y el número de serie del producto para agilizar el servicio de asistencia.

6. ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

Batería recargable	Ni-MH 1200mAH
Tiempo de carga de la batería	150 min
Autonomía de limpieza en seco	120 minutos
Autonomía de limpieza con agua	90 minutos
Pantalla	Pantalla LED numérica
Velocidad de limpieza	12 cm/s
Emisión de sonido	≤ 55 dB
Dimensiones	26 x 8,5 cm
Peso	1.2 kg

1. SAFETY INSTRUCTIONS

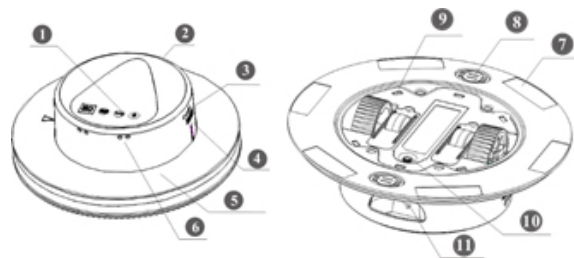
To ensure the long life of the **Smartbot Titan Robot** and avoid the risk of injury or damage, you should follow the safety instructions given below:

- Read these operating and safety instructions carefully before using the robot.
- Never try to open or repair the robot yourself, as this will void the product warranty, and you may damage the robot.
- Do not use the robot with wet hands, or near a floor-level electrical outlet or fire.
- Make sure that there are no small or fragile objects, power cords, rug fringes etc. in the area you want to clean.
- Make sure you do not step or sit on the robot.
- After the robot has finishing cleaning, walk carefully as the floor may be slippery.
- Use the robot only in interior rooms and on solid, flat floors.
- Do not use the robot if there are any objects or liquid spills in the area you want to clean.
- Always clean the robot's sensors before using it.
- Do not use the wet mopping mode on very delicate surfaces.
- If there are children or pets present, the robot should only be used under the supervision of an adult.

2. DESCRIPTION OF THE ROBOT

a. Smartbot Titan Robot parts

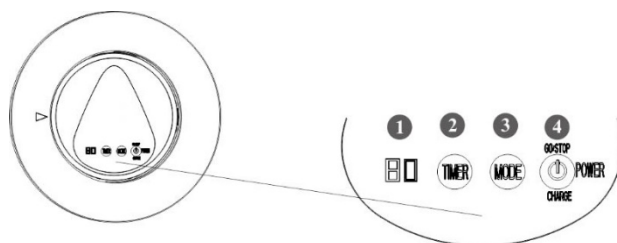
- ⑫ Control panel
- ⑬ Handle
- ⑭ Power adapter socket
- ⑮ Side-mounted anti-collision sensor
- ⑯ Water tank
- ⑰ Front anti-collision sensor
- ⑱ Velcro
- ⑲ Water-spray hole
- ⑳ Anti-falling sensor
- 21 Battery compartment
- 22 Sensor sensitivity selector



b. Control panel and screen

- ⑤ Screen
- ⑥ Timer button to set the cleaning time (90-30-40-50-60-70-80 minutes)
- ⑦ Mode button to set the cleaning mode (A-1-2-3-A)
- ⑧ On/Off button. Press it once to switch the robot on, and press and hold for 3 seconds to switch it off.

CLEANING MODES
A: Automatic cleaning mode
1: Random cleaning pattern
2: Zigzag cleaning pattern
3: Wall-following cleaning pattern



c. Accessories

- ⑤ Microfiber wet mop cloths (2 units)
- ⑥ Microfiber dry mop cloths (2 units)
- ⑦ Power adapter
- ⑧ Water tank



Dry mopping

Wet mopping

d. Sensors

Anti-collision sensors: The **Smartbot Titan Robot** has 4 infrared sensors to stop the robot from bumping into any objects that are in its path. When the robot detects an object in its way it will stop and adjust its route.

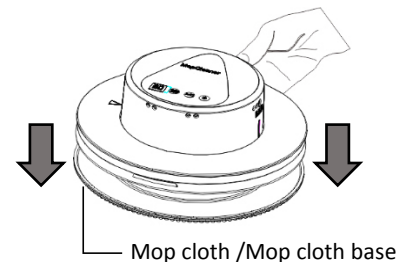
Wall-following sensors: The **Smartbot Titan Robot** has two side-mounted sensors which allow it to clean by following the walls and corners of the room. You can adjust the sensitivity of the sensors using the adjustment selector No: 11 (see robot parts). Select "W" if the wall is white, "G" if it is grey, and "B" if it is black.

Anti-falling sensor: The **Smartbot Titan Robot** has 12 anti-falling sensors mounted underneath to stop it from falling down the stairs, or any drop offs there may be in the room.

3. OPERATING THE ROBOT

a. Attaching the microfiber mop cloth

- ③ Place the **microfiber cloth** on a flat surface.
- ④ Hold the robot by the handle and align it over the microfiber cloth, then press down until the cloth is firmly attached to the base.



The robot operates with two types of mopping cloths:

- **Blue mop cloths for dry mopping:** When cleaning with this type of mop cloth the robot will remove dirt without scratching the floor.
- **White mop cloths for wet mopping:** Use this mop cloth only after you have swept the area to be cleaned with a broom, or have cleaned it with the robot in dry mopping mode, to remove any dirt that may be stuck to the floor such as coffee or other drink spills.

When the robot has finished cleaning remove the cloth from the robot and wash it thoroughly by hand with a detergent, or in the clothes washing machine.

b. Filling the water tank



Figure 1



Figure 2

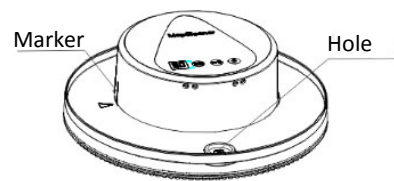


Figure 3

- ④ Open the cap of the water tank as shown in figure 1.
- ⑤ Fill the tank with water, as shown in figure 2. Add a little floor cleaner if necessary.
- ⑥ Position the water tank as shown in figure 3, making sure the marker and water-spray holes coincide.

c. Cleaning modes

The robot has 4 different cleaning modes. Press the MODE button to select the mode that you want.

CLEANING MODES
A: Automatic cleaning mode
1: Random cleaning pattern
2: Zigzag cleaning pattern
3: Wall-following cleaning pattern



d. Cleaning time

Press the TIMER button to choose the desired cleaning time (60-70-80-90-30-40-50-60 minutes).

e. Starting the robot

To start the **Smartbot Titan Robot** just press the GO/STOP button, after having followed the above steps, and the robot will start cleaning.

4. CHARGING THE BATTERY

- After the robot has finished cleaning, or has stopped because it has run out of battery (the battery lasts up to 2 hours in dry mopping mode and 1.5 hours in wet mopping mode) you should recharge the battery.
- Connect the power adapter to the robot and an electrical socket. The CHARGE indicator will light up and blink constantly until the battery is fully charged. This takes up to 2.5 hours.
- When the battery is running low the CHARGE indicator will blink.
- Only use the power adapter that comes with the robot.
- After the battery has been charged, disconnect the charger from the robot and the electrical outlet.

5. TECHNICAL SERVICES

- Always follow the instructions in the User Manual which comes with the robot when using the **Smartbot Titan Robot**.
- Users and unauthorised third parties should not try to repair the robot.
- If you have a problem with your **Smartbot Titan Robot**, please send an email to: posventa@smarttek.es and tell us about your problem in detail. Make sure you have the invoice or purchase ticket to hand, as well as the product serial number, so that the Customer Care team can solve your problem as quickly as possible.

6. TECHNICAL SPECIFICATIONS

Rechargeable battery	Ni-MH 1200mAh
Battery charging time	150 minutes
Dry-mopping maximum run time	120 minutes
Wet-mopping maximum run time	90 minutes
Screen	LED numeric screen
Cleaning speed	12 cm/s
Noise level	≤ 55 dB
Dimensions	26 x 8.5 cm
Weight	1.2 kg



DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD

Nombre del emisor: SMARTTEK DEVICES S.L.
Dirección del emisor: C/ Venezuela 11-13, 1ºIzq
15300 - Betanzos (A Coruña) - España
Tfno: +34 981 774 345
C.I.F.: B-70386776

Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad la conformidad del producto:

Descripción: Robot mopa automático
Marca: SMARTBOT
Modelo: TITAN

al que se refiere esta declaración, con las normas u otros documentos normativos:

EMC:

EN 55014-1:2006+A1:2009+A2:2011
EN 55014-2:1997+A1:2001+A2:2008
EN 61000-3-2:2006+A1:2009+A2:2009
EN 61000-3-3:2013

Entrada de voltaje: 7,2V 1200MAH (suministrada por una batería recargable de NIMH)
Entrada: 12 Vdc; 0,7A

Clase de protección: Clase III

Test llevado a cabo de acuerdo con la normativa EN 60335-2-2:2010+A1;2013 para ser utilizada en conjunto con EN 60335-1:2012.

de acuerdo con las disposiciones de la Directiva 2004/108/CE del Parlamento Europeo y del Consejo de 15 de diciembre de 2004



Firmado por José Manuel Sanguinedo Fdez - C00
a 1 de junio de 2016, en Betanzos (A Coruña)